

회전 레이저 레벨 Agatec RL110

RL110



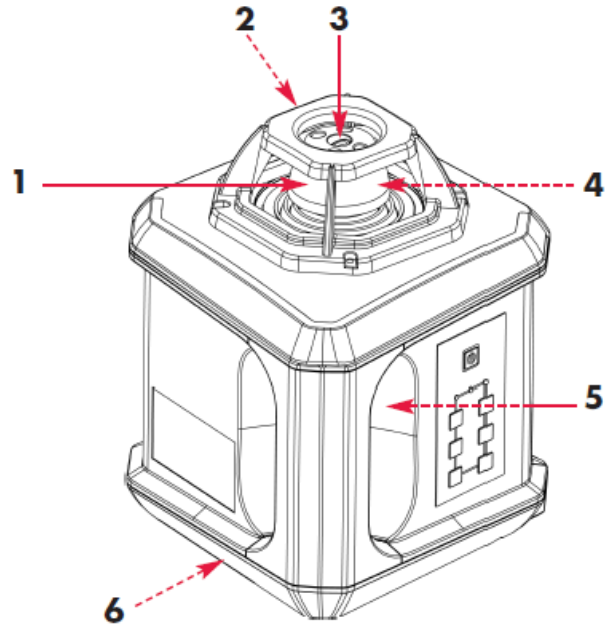
사용자 설명서
Version 1.0

표준 구성품 RL110

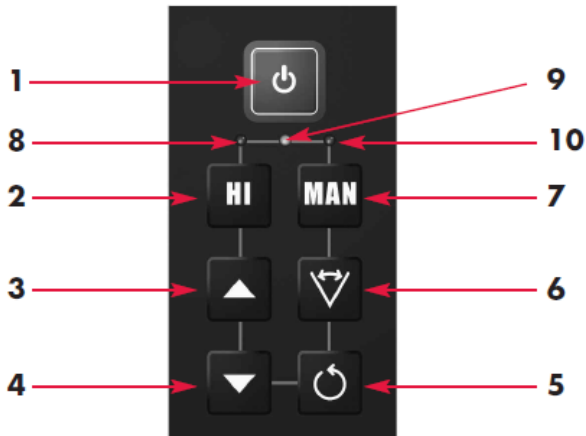


본체 RL110 각부 명칭

1. 회전 헤드
2. 축 보호 커버
3. 천정 레이저 출구
4. 회전 레이저빔 출구
5. 건전지 2개
6. 수평 설치 6) 5/8"-11 삼각대 마운트



본체 RL110 조작 키



- 1) 전원 켜기 / 끄기
- 2) H.I. 경고
- 3) 상향 (회전 우측방향)
- 4) 하향 (회전 좌측방향)
- 5) 회전 모드(4단계)
- 6) 스캔(4단계)
- 7) 수동 모드
- 8) LED-H 나 표시
- 9) LED-레벨 상태 / 배터리
- 10) LED-수동 모드 표시

RL110 기술 사양



- 측정 범위 : Ø200 m (디텍터 사용시)
- 측정 정도 : ± 1.0 mm at 10 m
- 자동 정준 범위 : ± 10%
- 레이저 다이오드 : 635 nm (visible) / Classe2
- 전원공급 : 알카라인 건전지2개
- 사용 시간(건전지) : 60 hours
- 크 기 : 156 x 154 x 197 mm
- 무 계 : 1.5 kg
- 회전 속도 : 0 - 600 rpm (4단계)
- 방수: IP64

기타 . 마운트



디텍터 LR300

정면

수평기포



스피커

화면 표시부(뒷면)

후면



화면 표시부(뒷면)

1.5V 배터리 연결부

디텍터와 크램프 고정부

리모콘 RC1

정면

레이저 방향 상부



레이저 방향 좌측

우측

하부

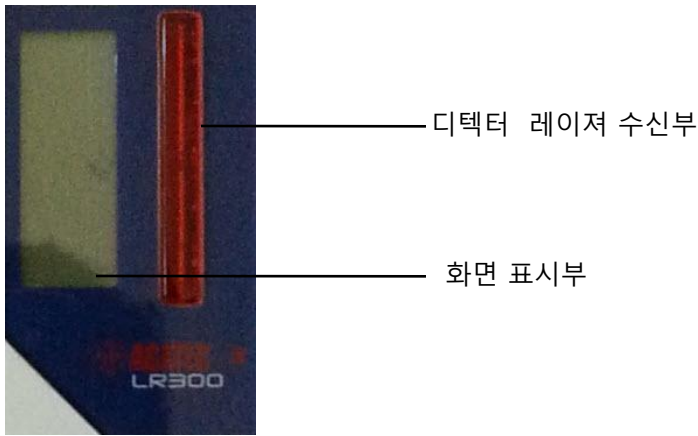
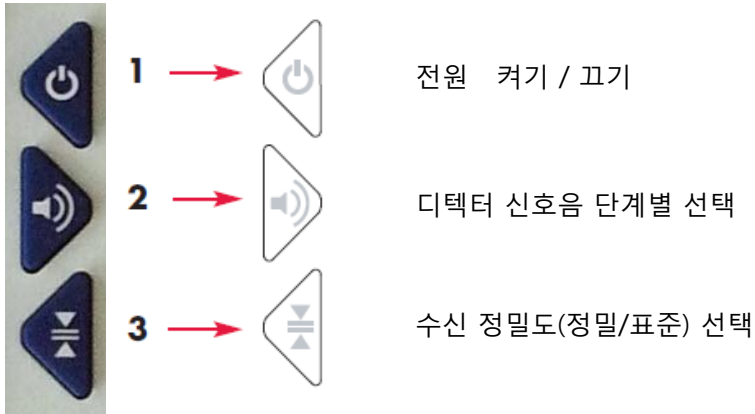
회전 /스캔 선택

후면

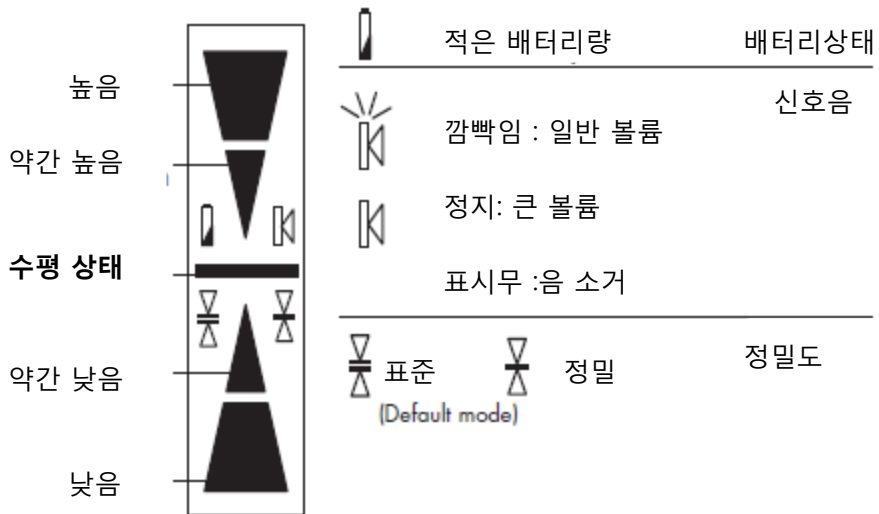


1.5V 배터리 연결부

디텍터 LR300 키 설명



• 화면 표시부

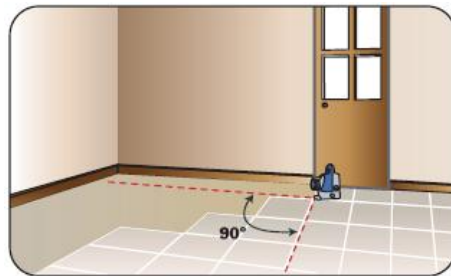




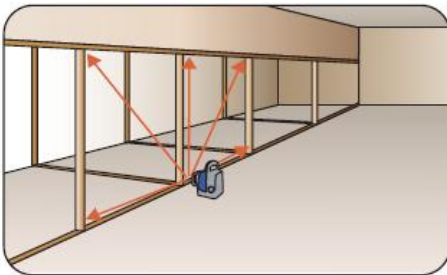
토목 . 건축 수평 작업



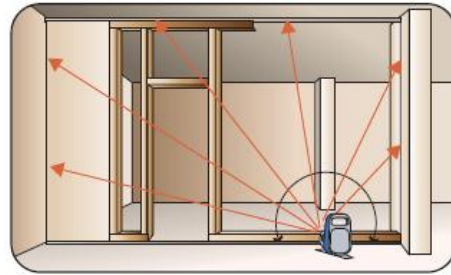
수평 라인 작업



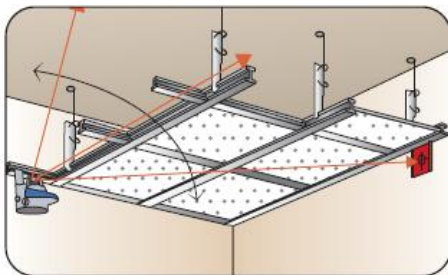
바닥 90° 작업



수직칸막이 작업



수직 라인 작업



천장 작업

Agatec RL110 사용법





토목 . 건축 수평 작업



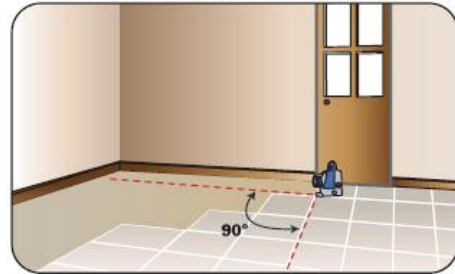
수평 라인 작업



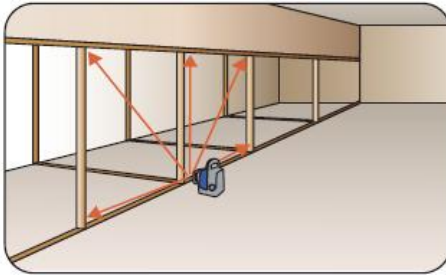
1. 장비(RL110)를 삼각대나 벽면에 설치 합니다.
2.  전원을 켜면 자동(자동 정준 범위 : $\pm 10\%$)으로 수평 정준을 합니다.
정준 범위를 초과시 레이저 빔이 점멸 표시 합니다. 작업 정지 후 재 설치 합니다
3. 자동으로 수평 정준 후 레이저 빔이 회전을 합니다 .
회전속도 조절은  누를때 마다 4단계로 조절 됩니다.
4. 레이저 빔 방향에 디텍터 (LR300)를 설치하여 높이를 맞춥니다.

Agatec RL110 사용법

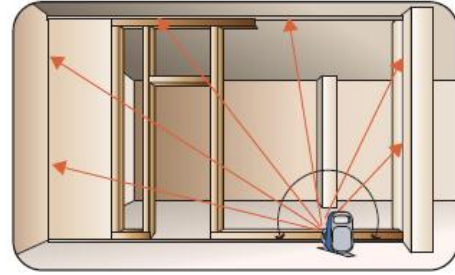
손잡이가 위 방향이 되도록 장비를 눕힌다




바닥 90° 작업



수직칸막이 작업



수직 라인 작업

1. 장비(RL1100)를 바닥면에 상기 그림과 같이 설치 합니다.
2. 전원을 켜면 자동(자동 정준 범위 : $\pm 10\%$)으로 수평 정준을 합니다.
정준 범위를 초과시 레이저 빔이 점멸 표시 합니다. 작업 정지 후 재 설치 합니다
3. 자동으로 수평 정준 후 레이저 빔이 회전을 합니다 .
회전속도 조절은  누를때 마다 4단계로 조절 됩니다.
4. 레이저 빔 방향에 디텍터 (LR300)를 설치하여 높이를 맞춥니다.